

FreeScan Trak Nova ユーザーマニュアル



Ver. 2.3.1.5

目次

1. はじめに

2.本体

2-1 構成機器	2
2-2 外観	4
2-3 ハードウェアセッティング	9

3.ソフトウェア

3-1 推奨スペック	17
3-2 グラフィックカードの設定	17
3-3 インストール	19
3-4 アクティベーション	20
3-4-1 アカウント登録	20
3-4-2 ログイン	21
3-4-3 デバイスのアクティベーション	21
3-5 アップグレード	24
3-5-1 ハードウェアアップグレード	25
3-5-2 ソフトウェアアップグレード	25

4. スキャン前の準備

4-1 ワークフロー	26
4-2 キャリブレーション	27
4-3 ナビゲーションバー	30
4-4 マーカーの配置	33

5.スキャン

5-1 プロジェクト、プロジェクトグループの作成	. 35
5-2 スキャンインターフェース	. 38
5-3 スキャンパラメーター設定	. 39
5-4 プレビュー / スキャン開始 / スキャン一時停止	. 47
5-5 データ編集	48
5-6 位置合わせ	52

6. データの後処理

6-1 データの穴埋め	54
6-2 メッシュの編集	54
6-3 メッシュ最適化	56

7. データの保存

7-1 データの保存	59
7-2 データの共有	60
7-3 サードパーティ製のソフトウェアとの連携	60

1. はじめに

本マニュアルは、FreeScan Trak ProW(以下「スキャナー」)のインストールと使用に関する情報を 紹介するものです。

安全に関する注意事項

表示	意味
Ë	このマークは製品の追加情報をお知らせするためのものです。
	このマークは、誤った操作によって本体が破損したり、データが失われたりする可能性があることをお知らせするためのものです。誤った使用による破損は保証の対象外となりますのでご注意 ください。
	このマークは、重大な人身事故やその他の安全事故を引き起こす可能性のある、潜在的なリスク をお知らせするためのものです。

マニュアルについて

本書は、お客様の安全、法律上の権利、責任に関するものです。 製品を設置、使用する前によくお読みください。

・本マニュアルの内容に関する全ての知的財産権は日本 3D プリンター株式会社 (以下「当社」) にあ り、当社の書面による同意なしに、いかなる目的または形態においても、本マニュアルの内容を複製、 送信、出版、再編集、編集、または翻訳することを禁じます。

・本マニュアルは、当社が提供する本装置、ソフトウェア、その他の製品を含む本製品の設置、操作、 保守に関する手引きを記載したものです。本マニュアルは、製品の品質を保証するものではありま せん。当社は、本マニュアルの内容の適用性を確保するためにあらゆる努力を払いますが、本書の 内容の解釈および修正、ならびにそこに含まれる可能性のある誤りや脱落を行う権利を留保します。 本書の内容は予告なしに変更されることがあります。

・本マニュアルの画像および図表は、便宜上掲載しているものです。画像や図表が実際の製品と一致 しない場合がありますのでご了承ください。

・本製品の操作および使用は、専門家または技術者が行うことを推奨します。当社は、お客様による 過失、環境的要因、不適切な使用、その他本製品の品質以外の要因に起因する損害および損失につ いて責任を負いません。

2. 本体

ダイナミックレファレンシング技術に基づき、FreeScan Trak ProW はスキャナ先端の空間位置をリアルタイムで 取得することができます。

スキャナ先端の空間的な位置をリアルタイムで取得することができ、大型または中型の対象物の正確で 完全な 3D データを取得することができます。

Trak モードでは、マーカーを配置する必要がないため、操作プロセスがシンプルになり、

スキャン対象物のサイズやスキャン環境に影響されにくくなります。

この革新的なスキャン方法は、ポータブルで効率的かつ信頼性の高いソリューションを提供します。 主に、航空宇宙分野や航空宇宙分野で使用されています。

製造業など、マーカーを貼り付けるのに適さない場面で使用されます。

1 -

2-1. 構成機器



B	Battery, Battery Charger (for FreeScan UE Nova)	x2 x1	
	Battery, Battery Charger (for TE Nova)	x4 x1	
	Router, Ethernet Cable	x1	
	Router Power Adapter, USB-C to C Cable	x1	
	Calibration Certificate, Packing List	x1	
① UE Nova 本体		(1) Ty	/pe-C ケーブル
②ハブ (HUB)		12 U	SB
③キャリブレーシ	ョンロッド	13/\	ッテリー及びバッテリー充電器 (UE Nova)
④キャリブレーシ	ョンボード	14ノベ	ッテリー及びバッテリー充電器 (TE Nova)
⑤システムキャリ	ブレーター	15/1/	ーター及び LAN ケーブル
⑥マーカー		16ル	ーター電源及び C to C ケーブル
⑦ TE Nova 本体		⑦校	正証書
⑧ UE Nova 用三脚]		
⑨電源ケーブル			
⑩データケーブル			

2-2. 外観

本製品は、TE Nova と UE NovaL の 2 つで構成されています。

UE Nova





各ボタンの名称と説明

インジケーターの色	①状態インジケーター	②距離インジケーター	④距離インジケーター	⑤バッテリーインジ
		(UE Nova)	(TE Nova)	ケーター
青色	デバイスはソフトウェ	対象物との距離が遠い	UE Nova との距離が遠	-
	アに接続されていない		すぎる	
水色	電源が入っている	対象物との距離が遠い	-	-
緑色	デバイスがネットワー	対象物との距離が適切	UE Nova との距離が適 	バッテリー残量が
	クとソフトウェアに接	である	切	60%以上
	続されていない。			
———				
奥巴	-	対象物との距離が近い	-	-
 オレンジ色			 バルマー	バッテリー
			カーを学りできたい	
			り一を減別できない 	23%以上 39%以下
 赤色	デバイスはネットワー	対象物との距離が近す	」 UE Nova の範囲から外	バッテリー残量が
	ク接続されていたい	ぎる	わている	24%以下



ボタン	ボタン(ワンクリック)	ボタン(ダブルクリック)	ボタン長押し
_			
	UE Nova の電源 ON	-	-
(2)	• ノレヒュー、スキャノ、		メッシュ 最週化、メッシュ
	時停止	マーカー最適化	処理、グローバルマーカー
	・確定		の最適化
3	スキャンデータのズーム	-	ローカル拡大表示
(4)	スキャンデータのズーム	ア -	ビューロック
	ウト		
5	・明度を下げる	-	スキャンモード変更
	・戻る		
6	明度を上げる	-	通常モードと反射モードの
			切換え

TE Nova



インジケーターの色	①バッテリー インジケーター	 ②距離インジケーター 	③状態インジケーター
	-	対象物の距離が遠すぎる	デバイスがソフトウェアに 接続されていない
水色	-	対象物の距離が遠い	デバイスが起動している
	バッテリー残量が 60%以上	対象物との距離が適切	デバイスがネットワークと ソフトウェアに接続されて
オレンジ色	バッテリー残量が 25%以上		いる -
+ 2	59%以下		
 更巴 	-	対象物との距離か近い	-
赤色	バッテリー残量が 24%以下	対象物との距離が近すぎる	デバイスがネットワークに 接続されていない

TE Nova





ボタン	ボタン(ワンクリック)	ボタン (2 クリック)	ボタン長押し
	 雷源が入っているとき点灯	Г -	
2	・メニュー表示 ・確定	-	 光源モードの切換え、グロー バルマーカーの最適化
3	スキャンデータのズーム	 高解像度モード	ローカル拡大表示
(4)	スキャンデータのズーム ウト	アビューロック	-
(5)	・明度を上げる ・戻る	-	-
6	 明度を下げる	-	 通常モードと反射モードの 切換え
	プレビュー、スキャン、 時停止	-	

有線接続の場合電源ボタンを押さずとも自動的に電源が入ります。

2-3. ハードウェアセッティング



必ず本体に付属している電源アダプターを使用してください。 付属品以外の電源アダプターを接続した場合、スキャナーが故障する可能性があります。

No	名称	説明文
1	UE Nova	三脚に取り付け可能な光学トラッカー
2	トラッカーケーブル	・片方はトラッカー側、もう片方はハブ側です。 ・トラッカー側:一つのポートは電源用、もう一つのポートはデータ 転送用です。
3	TE Nova	ハンディスキャナー
4	スキャナーケーブル	・片方はスキャナー側、もう片方はハブ側です。 ・スキャナー側:一つのポートは電源用、もう一つのポートはデータ 転送用です。
5	ハブ	トラッカー、スキャナー、コンピューターを接続します。
6	ハブパワーケーブル	ハブに電源を供給するケーブルです。
7	ネットワーキングケーブル	ハブとコンピューターを接続するケーブルです。
8	ドングル	ソフトウェアの起動に認証小型 USB 機器。

・有線接続方法

1.トラッカーを三脚に取り付け、ボルトを締めます。



2. 電源プラグとデータケーブルプラグをトラッカーの下部のソケットに挿入します。



3. 電源プラグとデータケーブルプラグをスキャナーの下部のソケットに挿入します。



4. トラッカーの電源プラグとデータケーブルプラグをハブに挿入します。

5. スキャナーの電源プラグとデータケーブルプラグをハブに挿入します。

6. ネットワーク ケーブルの一方の端をハブに接続し、もう一方の端をコンピューターのネットワーク ポートに接続します。



7. デバイスの電源を入れます。



ハブの紹介

正面



No	名称	説明文
1	ネットワークポート	トラッカー、スキャナー、コンピューターを接続してデータを 送信します
2	補助電源入力ポート	電源アダプタを接続します。延長ケーブルが接続されている場合のみ 使用可能です。
3	メイン電源入力ポート	電源アダプタを接続します。システムの主電源ポートです。



No	名称	説明文
1	出力	拡張トラッカーの電源端子です。
2	出力	トラッカーの電源端子です。
3	出力	スキャナーの電源端子です。
4	ネットワークポート	拡張トラッカーのデータを送信します。
5	ネットワークポート	トラッカーのデータを送信します。
6	ネットワークポート	スキャナーのデータを送信します。

後ろ

・ワイヤレス接続方法(ルーターと PC を使用してイントラネットで接続する場合)

ステップ 1

ルーターとコンピュータをイーサネットケーブルで接続します。



ステップ 2

電源を有線で接続する場合は、電源ケーブルをアダプターに接続します。

ステップ 3

電源ケーブルもしくはモバイルバッテリーをスキャナー本体に接続し、電源を入れます。

ステップ 4

付属の USB ドングルを PC へ差し込み、接続は完了です。

・ワイヤレス接続方法(Wi-Fi(インターネット接続あり)を使用して接続する場合)

ステップ1

PC をインターネット接続された Wi-Fi へ接続します。

ステップ 2

電源を有線で接続する場合は、電源ケーブルをアダプターに接続します。

ステップ 3

電源ケーブルもしくはモバイルバッテリーをスキャナー本体に接続し、電源を入れます。

ステップ 4

付属の USB ドングルを PC へ差し込み、接続は完了です。



注記

インターネット回線を使用してスキャナーと無線通信を行う場合、接続されている端末数や回線速度に よってはスキャンスピードや処理速度が低下する、もしくはスキャンが途中で落ちてしまう場合がありま す。

・有線ペアリング

機器を初めて使用する場合や接続するルーター・Wi-Fiを変更する場合はスキャナーと PC を直接接続し、有線に てペアリングを行う必要があります。

注記 以下のケースの場合はデータケーブルを使用して有線ペアリングを実施してください。 1,機器を初めて使用する場合 2,無線接続に何度も失敗する場合 3,ルーターを新しいものなどに変更した場合 4,ルーターの名前やSSID、パスワードを変更した場合

・有線ペアリング方法

ステップ1

ソフトウェアを起動し、ソフトウェアの右上にある 🖉 をクリックします。

ステップ 2

ポップアップウィンドウの「接続ガイド」をクリックし、有線ペアリングに切り替えます。



ステップ 3

Pair (ペアリング)」をクリックし、ポップアップウィンドウに対応するルーターの SSID と パスワードを入力し、「Comfirm (確認)」をクリックします。

ステップ 4

接続に成功したら、 🖉 をクリックして、接続されたデバイスと接続ステータスを表示できます。



有線ペアリングに何度も失敗する場合は、日本 3D プリンターのサポートセンター(support@3dprinter. co.jp)までご連絡ください。

有線ペアリングを実施後、機器本体にワイヤレス通信の設定が書き込まれますので次回以降同様の回線 に接続する場合は、ペアリングは不要です。

ソフトウェアを起動すると自動でスキャナーとペアリングを行いますので、「接続ガイド」を確認の上、 接続ができているか確認ください。

3.ソフトウェア

3-1. 推奨スペック

OS	Windows 11 Professional 22H2(64 ビットのみ)
CPU	Intel [®] Core™ i7-13700H 以上
GPU	NVIDIA GeForce RTX 4060 ノート PC GPU 以上
グラフィックメモリ (VRAM)	8 GB 以上
メモリ (RAM)	64 GB 以上、DDR5 デュアルチャンネル

AMD 製の CPU と GPU につきましては非推奨となります。 ソフトウェアが正常に動作しない可能性がありますのでご注意ください。

3-2. グラフィックカードの設定

NVIDIA のグラフィックカードが入っている PC をご使用の場合、PC の初期設定が NVIDIA のグラフィックカードではなく、PC 本来のグラフィックカードである「統合型グラフィックス」もしくは「自動選択」に設定されています。 スキャナーを使用するにあたり、「統合型グラフィックス」ではなく「高パフォーマンス NVIDIA プロセッサ」に変更が必要で すので、下記設定を推奨します。

【Windows10 以前】

1, Windows ボタンで検索エンジンにて「NVIDIA コントロールパネル」を検索、クリック

2, NVIDIA コントロールパネルにて下記の 3D 設定の管理画面より優先グラフィックスプロセッサを

「高パフォーマンス NVIDIA プロセッサ」に変更

ID 設定	3D 設定の管理		初期設定に戻
- <mark>80 設定の管理</mark> - Surround, PhysX の設定	グローバル 3D 設定を変更し、特定のプログラムの)上書き設定を作成できます。特定のプログラムを起動するたびに、上書き設定が自	動的に使用されます。
12	下の 3D 設定を使用します。		
3	グローバル設定 プログラム設定		
	Windows OS 75/57/w/27/04w	サの変投管理ができるようにたりました	
	Windows 03 でもクラクイックス設定を開く	のの思い自注ができるようになりよした。	
	優先グラフィックスプロセッサ (P):		
	高ポフォーマンス NV/DIA プロセッサ		
	統合刑ガラフィックフ	設定	
	画像のシャーブ化	鮮鋭化オフ	
	CUDA - GPU	すべて	
	OpenGL レンダリング GPU	自動選択	
	アンチエイリアシング - FXAA	77	
	アンチエイリアシング - ガンマ修正	オン	
	アンチエイリアシング - トランスペアレンシー	<i>オ</i> フ	
	アンチエイリアシング - モード	アプリケーションによるコントロール	
	アンチエイリアシング - 設定	アプリケーションによるコントロール	
	アンビエント オクルージョン	77	
	シェーダー キャッシュ サイズ	ドライバのデフォルト	
	スレッドした最適化	自動	
	テクスチャ フィルタリング - クオリティ	クオリティ 🗸	
		- 45- 17	
		· 復元 (1)	
說明			
	Iグラムによって 使用されるグラフィックス プロセッサを ■今があります、NMIDIA CPUL にとって 取動される。	示します。互換性を確保するため、この設定はドライバーによってオーパーライドされ めっぷディンゴレイトでお動するプログラレでは、MADDA COLLが常に使用されます。	
	BUNDOB STRUDUK GHO (CAUC (BS00) (A)	1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	

【Windows11 以降】

- 1, Windows ボタンから設定を選択し、システム→ディスプレイ→ディスプレイの詳細設定と進みます。
- 2,アプリを追加するの「参照」ボタンをクリックし、FreeScsan シリーズのソフトウェア(FreeScan_v~) を選択します。
- 3, 画面下部に FreeScan のアイコンが表示されるので、クリックの上グラフィックの基本設定にて「高パフォーマンス」を選択してください。



3-3. インストール

ステップ 1

PC に機械付属の USB フラッシュメモリを挿入します。 ※ USB ドングルと間違えないよう注意してください。

ステップ 2

USB フラッシュメモリ内にあるインストールファイル(FreeScan_v~.exe)を PC にコピー し、実行します。

ステップ 3

インストールウィザードに従ってソフトウェアをインストールします。

ステップ 4

完了をクリックし、ソフトウェアを実行します。

・ソフトウェアのインストールには管理者権限が必要です。
 動作環境によってインストールに時間がかかる場合があります。

・本ソフトウェアを「C:\Program Files」もしくは「C:\Program Files (x86)」には インストールしないでください。 これらのフォルダにインストールすると、権限制限によりソフトウェアが動作しません。

3-4. アクティベーション

スキャナーを初めて使用する際は、アカウントを登録してスキャナーと PC(ソフトウェア)のアクティベートをす る必要があります。

下記の手順に従って、スキャナーのアクティベーションを行ってください。

アクティベーションに関しては、PCの変更やソフトウェアの更新を行うと再度必要になります。

3-4-1.アカウント登録

ソフトウェアの起動において Shining3D 社のユーザー登録が必要になるので、下記のユーザー登録フォームよりユーザー登録を行ってください。

※アクティベーションには Shining3D アカウントの作成が必要です。

ユーザー登録及びログインのためにネットワークに接続した PC が1台必要になります。

+86 Ch	iina 中国 ▼
State/reg please ch	ion do not support modification after submission oose cautiously
Enter	phone number or email
»	Please slide to verify
Please	enter the verification code Get Code
Please	enter your name
Enter a	at least 6 characters password
Please	enter the password again
	and across our #Drivage policy" #Terms of use"

自注記

・登録した電子メールアドレスもしくは電話番号は登録用の認証コードを取得する際必要となりますので、必ず有効 な電子メールアドレスまたは電話番号を入力ください。

3-4-2. ログイン

ユーザー登録が完了しましたら、ソフトウェアを開き、ソフトウェア上で登録したメールアドレスとパ スワードもしくは認証コードを取得し、メールアドレスと認証コードでログインを行ってください。 **※ログインの際にはデバイスのシリアル番号が必要です。シリアル番号は本体の下部に記載があります**。

Login by account by verification c	ode	Login by account by verification co	de
🔇 +86 中国 China	•	🔇 +86 中国 China	
	ø	Enter the CAPTCHA	ľ 🤞
FreeScan			
I have read and accepted Forgo Privacy policy	t password?	FreeScan	
		I have read and accepted Privacy policy	
	ne mode		

3-4-3. デバイスのアクティベーション

ログインが完了したら、スキャナーの本体のアクティベーションを行います。 アクティベーションの方法は下記の2種類があります。

- ・オンラインアクティベーション
- ・オフラインアクティベーション(ローカルアクティベーション)

・オンラインアクティベーション

ネットワーク環境がご用意されている環境であればオンラインアクティベーションが可能です。 ネットワークに接続した PC にてログインしていただくと、自動的にアクティベーションが完了します。

・オフラインアクティベーション

PC をネットワークに接続できない場合は、下記の手順に従ってオフラインでのアクティベーションを 行ってください。

n (Offline activation wizard	
Follow the instructions be	elow to register your account and act	ivate the scanner offline:
Step1	Step2	Step3
Connect the scanner to this computer. Insert dongle and input serial number. Click "Export" to export C2SN3D file and save the file to the computer with network.	Register your account at https://passport.shining3d.com. Click "Offline Activation" from the account page, and upload the C2SN3D file. Then, download the SN3D2C file.	Transfer the downloaded SN3D2C file to this computer, and import the file by clicking "Import".
Input device serial n	umber FreeScan	
Export		Import

ステップ1

PC にスキャナーと付属のドングル・ファイル保存用の USB フラッシュメモリを差し込み、シリ アル番号を入力の上、「Export」ボタンを押し、「C2SN3D」ファイルを USB メモリに保存します。

ステップ 2

ネットワークに接続された PC で「https://passport.shining3d.com/login」ページ(下部画像を 参照))にアクセスし、先ほど作成したユーザーアカウントでログインします。(アカウント登録 がない場合は、アカウントの作成をします。)

その後「OFFLINE ACTIVATION」をクリックし、先ほど保存した「C2SN3D」ファイルをアップロードします。

FOR		⊕日本語 ▼
MORE	☺ Shining 3D ユーザーアカウント	
SHINING	バスワードログイン 認証コードログイン	
IDEAS	携帯番号/メールアドレス	
IDLAS	最小6文字のバスワード	
	□ バスワードを記憶する パスワードを忘れた場合?	
	ログイン	
J.	他のログイン方法 ――	
III A TT	G	
	新規アカウント作成	
-LT		
	お問い合わせ プライバシーボリシー 利用現的 🍙 🍙 🍙 Google, Firefox, Safariを使用して開発することをお船めします	

ステップ 3

お使いのスキャナーアカウント用に変換された「SN3D2C」ファイルがダウンロードできるようになるので、 USB メモリに変換された「SN3D2C」ファイルをダウンロードします。

ステップ 4

ダウンロードした「SN3D2C」ファイルをソフトウェアにインポートします。(インポートは上部の画像に あるオフラインアクティベーションウィザードより行います。)

上記でアクティベーションは完了しますので、ドングルを PC に挿入しソフトウェアのメインインターフェ イスに入ります。



3-5.アップグレード

ソフトウェアの新しいバージョンがリリースされたり、新しいファームウェアバージョンが利用可能になると、ソフトウェアを起動する際にプロンプトが表示され、バージョンアップの案内が表示されます。

※ネットワーク環境に接続している PC の場合に限ります。

ネットワークに接続していない方は、日本 3D プリンター株式会社のユーザー登録を行っていただくと、登録のメールアド レス宛にソフトウェア等のアップグレードのお知らせを配信しております。

3-5-1.ファームウェアアップグレード

より良いパフォーマンス、安定性、バグ修正、新機能の追加のためにファームウェアの開発を日々進め ております。

定期的にファームウェアのアップグレードがを案内されますので、案内があればファームウェアの更新 をしてください。画面表示の「Upgrade」をクリックすると、下図のようにファームウェアのアップグレー ドが開始されます。



- ・アップグレード中はスキャナーの電源が入っていることを確認してください。 また停電によるアップグレードの中断がないようにしてください。
- ・スキャン品質に影響が出る可能性があるので、ソフトウェア・ファームウェア・スキャナー
- のバージョンが一致していない状態で使用しないでください。
 - 一致しているか不明な場合は、日本 3D プリンター株式会社にお問い合わせください。
 - ・アップグレードに失敗した場合は、スキャナーの電源を切り、 再度接続してアップグレードを行ってください。

3-5-2.ソフトウェアアップグレード

より良いパフォーマンス、安定性、バグ修正、新機能の追加のためにソフトウェアの開発も日々進めて おります。

定期的にソフトウェアのアップグレードが案内されますので、案内があればソフトウェアの更新をして ください。基本的に最新版のソフトウェアを使用することを推奨しており、最新版ではない場合、ソフ トウェアを起動する際に以下のようなリマインダーが表示されます。

Update	Reminder
Jpdate information:	
Download now	Remind me later

「Download Now(今すぐダウンロード)」を選択するとソフトウェアがバックグラウンドで自動的にイ ンストー ルパッケージをダウンロードします。

※ダウンロード中はソフトウェアを終了しないでください。

ダウンロードが完了すると、新しいバージョンをすぐにインストールするかどうかを決めるためのウィンドウが自動的にポップアップ表示されます。

「Yes」を選択すると新しいアップデートのインストールが開始されます。

w	Warning			
A new version ha	s been detected,install now?			
Yes	No			
 ・アップグレード時ソフトウェアが終了します。 アップグレードの実施前にプロジェクトを保存してください。 				

4.スキャン前の準備

この章では、主にソフトウェアによるスキャン、編集、モデルの設定を行う方法について説明します。

4-1.ワークフロー

FreeScan Trak Pro Nova では、2 通りスキャンモードがあります。

レーザースキャンモードは一般的なスキャンニーズに対応しており、トラッカースキャンモードは、対象物にマーカー レスでスキャンしたい場合や大型の対象物にマーカーを貼り付けトラッカーを動かしながら柔軟にスキャンすること が可能です。



4-2. キャリブレーション

キャリブレーションはほとんどのスキャナーで必要な動作であり、キャリブレーションを行うことにより、スキャナーのパラメータが再計算され、スキャナーの精度が保証されるだけでなく、スキャン品質も向上します。

キャリブレーションは、以下の条件の場合に必要となります。

- ・スキャナーを初めて使用する場合、または長期間(約7日間)放置した後に再使用する場合。
- ・輸送中の揺れなど、スキャナーに激しい振動が与えられた場合。
- ・アライメントミスやマーカーの認識ができないなど、精度が著しく低下している場合。
- ・スキャン中に不完全なデータが取得された、またはスキャンデータの品質が著しく劣化した場合。

・キャリブレーションボードの上に重いものを置かないでください。

- ・キャリブレーションボードは各スキャナーに紐付けられています。
 紐付けられていないキャリブレーションボードでキャリブレーションを行うと、
 精度が低下したり、良好なスキャンデータを得られません。
- ・キャリブレーションボードの両面が綺麗で傷がないことを常に確認してください。



- また腐食や損傷を避けるため、キャリブレーションボードを腐食剤、金属、鋭利なものから 遠ざけてください。
- ・キャリブレーションボードを拭くことは非推奨としております。
 もし必要な場合には、湿らせた清潔な布でやさしく拭いてください。
 キャリブレーションボードの拭き取りには、化学薬品やアルコールを含んだ布を使用しないでください。

ソフトウェア画面の右側にあるキャリブレーションウィザードの手順に従ってください。



・UE Nova キャリブレーション



1. キャリブレーションロッドを持ってトラッカーの視野内に立ちます。

2. キャリブレーションロッドを正しい位置に移動すると、キャリブレーションが開始されます。

- 3.方向を変えます。
 - システムキャリブレーション



1.システムキャリブレーターをトラッカーの視野内に置き、正面図の正しい位置に移動します。

2.「次へ」をクリックしてシステムキャリブレーションを実施します。

3. デバイスの3次元グラフィックスと座標をインターフェース上の図と1つずつ合わせます。 すべての位置の調整をします。



1. キャリブレーションボードを水平に置きます。

2. キャリブレーションロッドをキャリブレーションボードの中心に置きます。

3. UE Nova を使ってキャリブレーションロッドにある QR コードをスキャンします。

4. ガイダンスに従って UE Nova の位置と角度を調整します。

5. すべてのキャリブレーションボックスに緑のチェックマークが表示されるまで、トラッカーを低い位置から高い位置までゆっくりと垂直に動かします。



注記
 ・キャリブレーションに失敗した場合は、再度行ってください。
 ・キャリブレーションが何度も失敗する場合は、日本 3D プリンター株式会社にご連絡ください。
 ・キャリブレーションが成功すると、インターフェースの上部にナビゲーションバーが表示されます。 キャリブレーションが が 7 日間以上実行されない場合、再度キャリブレーションを実行するようメッセージが表示されます。

4-3 ナビゲーションバー

この章では、画面アイコンの説明を行います。

SHINING 3D	Device FreeScan Trak ProW	09.29.24 - 10:05 ≠ O	Trak Mode	In Progress	Post-Processing 0	Measurement Tools	ۇ ھ ج.	¢? ?
						and the second		
Transition of the local division of the loca								H
See.								Ē
-								E
100								Ξ
1 A .			1					H

①プログレスバー

機能	説明
デバイス	接続している機器の情報を表示します。
	接続出来ていない場合は、 🌇 🊾 が表示されるので機器の接続状況を確認したうえ、
	●をクリックし再接続してください。
キャリブレーション	キャリブレーションが完了している場合は、最後にキャリブレーションが完了した日
	付が記載されます。
	プログレスバーの●を押すと実行が可能です。
スキャンモード	選択しているスキャンモードが表示されます。
	プログレスバーの●をクリックするとスキャンモード選択画面に偏移
スキャン	スキャン中の状態を表示します。
	スキャンしている間は「in progress」が表示されます。
後処理	スキャン後に 🐝 もしくは 🎄 をクリックすることで Post Processing に移行します。
	メッシュ編集等が可能です。
 	クリックすると別ワイントワでSHINING Inspect が起動します。

②各種設定

機能	説明
ナビゲーションバー	・デバイス:デバイスの状態を表示:オンライン / オフライン。
	デバイスがオフラインの場合、 💽 をクリックして再接続します。
	 ・キャリブレーション:クリックすると「キャリブレーション」が実行されます。
	・スキャンモード:「スキャンモード」を選択します。
	·スキャン:「スキャン処理」に入ります。
	・後処理:メッシュ編集やメッシュ最適化などの後処理を行います。
	・計測:モデルの位置合わせや面積・体積の測定を行います。
設定とフィードバック	リバースエンジニアリングサービス <u>の</u>
	リンクペー
	・公式サイト:Shining3D の公式ウェブサイトを開き、製品や情報をご覧ください。
	・Facebook:Shining3D の Facebook にアクセスして、製品紹介やその他の情報をご覧い
	ただけます。
	・サポートプラットフォーム:Shining3D のサポートプラットフォームにアクセスして、製
	品紹介などをご覧いただけます。
	設定 ^{OS} w
	一般設定
	・言語選択:ソフトウェアの表示言語を設定します。
	・プレビュー:この機能を有効にすると、スキャン前にスキャンの状況をプレ
	ビューできます。
	・形状検出の最適化:球径のスキャン精度を向上させますが、
	スキャンデータの細部に影響を与える可能性があります。
	・スキャナートーン:スキャナーのビープ音の音量を調整します。
	レーザースキャン設定
	・インジケーターの表示:
	適切なスキャン距離のインジケーターの表示は下記の2パターンあります。
	Image: Constraint of the second se
	レーザーラインインジケーター スキャン距離インジケーター

機能	説明					
各種設定	いずれの方法でもスキャン中のカラー表示にて適切なスキャンの距離を調整す					
	ることができます。					
	・・・ スキャン距離が近すぎることを示します。					
	・・・スキャン距離が適切なことを示します。					
	····スキャン距離が遠すぎることを示します。					
	・レーザーラインスマートオフ:この機能を有効にすると、スキャナーが十分な マーカーを認識できない場合に、レーザーの投射をしない設定になります。					
	・ ・工場出荷時の設定に戻す:すべての設定を初期設定に戻すことができ、 ソフトウェアが自動的に再起動します。					
	Q&A 2					
	・バージョン情報:関連するソフトウェアのリリース情報などを表示します。					
	・システム診断:コンピューターがスキャナーの動作条件を満たしているかチェッ					
	クします。詳細は、P.19 を参照ください。					
	・サポート:ユーザーマニュアルの確認やリモートアシスタントの申請などを					
	行うことができます。					

4-4. マーカーの配置



- ・レンズに傷や損傷がないことを確認してください。
- ・デバイスが接続され、電源が入っていることを確認してください。
- ・スキャナーと三脚がしっかりと固定され、安定していることを確認してください。
 - ・レンズに指で触れないでください。



5.スキャン

レーザースキャンモードとトラックスキャンモードの2つのスキャンモードを搭載しています。

トラックモード オブジェクトにマーカーを配置することなく、スキャ ンデータをすばやく取得することも可能です。 航空宇宙、自動車、鉄道などの製造業における中規模

から大規模の 3D スキャンに適しています。

Trak Mode

Laser Mode

レーザーモード レーザーモードは、スキャナー単独でスキャン作業を 行うことが可能です。

5-1. プロジェクト / プロジェクトグループの作成

スキャンの前にプロジェクトグループを作成もしくは開く必要があります。



初めてのスキャンを開始する場合は、「新規プロフェクトグループ」を選択して新しくプロジェクトを作 成のうえ、スキャンを始めます。

【プロジェクトグループの作成】
 プロジェクトグループの作成]

方法1:ナビゲーションバーでスキャンモードプロセスを選択した後、「新規プロジェクトグループ」をクリックする。 方法2:スキャンページで ■ をクリックして、「新規プロジェクトグループ」を選択する。

プロンプトウィンドウで、保存パスを選択し、プロジェクトグループに名前を付け、「新規」をクリックする。 すべてのスキャンデータは設定した名前のフォルダに保存される。

【プロジェクトグループを開く】

プロジェクトグループを開くには2つの方法があります。

方法1:ナビゲーションバーでスキャンモードプロセスを選択した後、「プロジェクトグループを開く」をクリック する。

方法 2:スキャンページで 🔜 をクリックして、「プロジェクトグループを開く」を選択する。プロンプト・ウィン ドウで、プロジェクトグループファイルを選択し、開くをクリックする。

※スキャンを新しく始める場合は、方法1にて開く必要があります。

※方法2はスキャンの途中でプロジェクトを分ける場合に使用します。

・プロジェクトグループ

プロジェクトグループは、ソフトウェアの標準的なファイル構造です。

1 つまたは複数のプロジェクトが含まれます。プロジェクトグループの中に複数のプロジェクトを作 成することでより効率良くスキャンを行うことや、大きな対象物を複数に分けてスキャンすること が可能となります。

プロジェクト1つに対してスキャンデータは1つであり、複数のプロジェクトをプロジェクトグルー プの中に作成することで、後から各プロジェクトのスキャンデータをアラインすることも可能です。 プロジェクトグループは主に以下のような場面で使用されます。

シチュエーション	プロジェクトグループ	説明
・1 つの対象物を単一のスキャンモー	プロジェクトグループの中に	・1 つの対象物をスキャンする場合は、プロジェクトグループの
ドでスキャンする	プロジェクトを1つ作成	中にプロジェクトを1つ作成し、スキャンを行います。
		この時スキャンモードの変更はできません。
・1 つの対象物を複数のスキャンモー	プロジェクトグループの中に	・大きい対象物、複数の対象物、複数のスキャンモードを持つプ
ドでスキャンする必要がある	複数のプロジェクトを作成	ロジェクトをスキャンする場合は、1 つのプロジェクトグループ
		内に複数のプロジェクトを作成することを推奨します。スキャン
・複数の対象物または1つの大きな対		後、これらのプロジェクトを1つずつアラインさせることができ
象物を、単一もしくは複数のスキャ		ます。
ンモードでスキャンする		

自注記

・プロジェクトグループを開くと、現在のプロジェクトグループが自動的に保存されます。

同じスキャンモードでスキャンしたプロジェクトグループのみ開くことができます。

・プロジェクト

各プロジェクトはプロジェクトグループの一部であり、各スキャンデータを保存するためのフォルダ でもあります。そのためスキャンデータ1つにつき、1つのプロジェクトの作成が必要です。 各モードのインターフェース上でプロジェクトの作成、削除、編集をしたい場合は、以下のボタンで 行います。



アイコン	項目	説明	注意事項
a general t	新しいプロジェクト	スキャンインターフェース上でプロジェクト	・プロジェクトはスキャナーが接続されているときにの
\pm	の作成	を作成するには、 田 をクリックして作成す	み作成できます。
		ることができます。	・プロジェクトリストの中の一番新しいプロジェクトが
			現在スキャンを行っているプロジェクトです。
			スキャンを継続できるのは一番新しいプロジェクト
Γe,		۲. C	のみです。
	プロジェクトを開く	スキャンインターフェース上でプロジェクト	・異なる解像度やテクスチャ設定のプロジェクトグルー
5		を作成するには、をクリックして既存の	プを同時に開くことはできません。
		プロジェクトを開くことが日ます。	
-	プロジェクトを取り	プロジェクトグループの中 <u>から</u> 選択したプロ	・必要なときにプロジェクトを再度開くことができます。
Ň	除く	ジェクトを取り除くには、 🕺 をクリックし	
		て取り除くことができます。	
	プロジェクトの削除	プロジェクトグループの中から選択したプロ	・削除したデータは PC から完全に削除されます。
		ジェクトを削除するには、データをクリック	
\odot		して削除することができます。	
	 可視 / 不可視	 クリックするとメッシュまたはマーカーが表	
(d)		「示され、もう一度クリックすると非表示にな	
S		ります。	

5-2.スキャンインターフェース

スキャン画面に遷移するとインターフェース上に様々な項目が表示されます。 それぞれ適切に設定することでより高い精度でのスキャンが可能です。

SHINING 3D	Device FreeScan Trak	Calibration 09.29.24 - 10:05 🖋	Scan Mode Trak Mode	Scan In Progress	Post-Processing	Measurement Tools	@ ~\$. \$\$?
Project List Scan Se	etting 2		Continue	canning	1	Traker Sussec	Scanner State Scanner
Open global markers fi Photogrammetry Scan Mesh	ie3						9 🕨
0.09 - 14 0 O Partial HD Scanning	<u>).5 </u>						10
High-speed mode () Light Source Mode ()							8
Object ()	4						11 🔬
Data Quality Indic ©	0 0					12	
View Lock [®] Field of view [®]			12018		a sex v	PS-0 Formes in Total: 12-0 Markers in Total: 10-0 Poins in Total: 10-0 Totangles in Total: 20	16 Bosson + X 2.890 9333.922
Field of view () Remaining memory: 42% CPU: 58%	© [in Left Mouse University Left	Mouse: Rotate Middle Moore: P		Factor Farmes in Total: 12.0 Markers in Total: 10.0 Points in Total: 10.0 Project point distance	16 Bonne + X 2,590 (933,922 (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1)

①.スキャナーの接続状況

スキャナーが正常に接続されている場合は緑色で電 源アイコンが表示されます。

②.プロジェクトリスト&スキャン設定

スキャナーが正常に接続されている場合は緑色で電 源アイコンが表示されます。

③.スキャンモード

各スキャンモードの切換えが可能です。

④.パラメーター設定

各種パラメーター設定が行えます。

⑤.メモリ残量、CPU、GPU 使用率

内部メモリ、CPU、GPU の使用率をリアルタイムで 表示します。

⑥.プレビュー・スキャンウィンドウ プレビュー結果や取得したデータが表示されます。

データ編集ツールバー
 スキャン後のデータを編集する際に使用します。

8.ショートカットキーの表示 各種ショートカットキーに設定されている内容が確認できます。

⑦.プレビュー開始、スキャン開始 / 停止
 プレビュー、スキャンの開始及び終了が行えます。
 スキャナーのトリガーボタンでも同様の操作が可能
 です。

・ファンクションボタン プロジェクトのインポートやスキャンデータの削除、保存等ができます。

① **. スキャンデータのメッシュ化** スキャンしたデータのメッシュ化ができます。

その他
 スキャン中の FPS、データのポイント数、フレーム
 数などを表示します。

5-3. スキャンパラメーター設定

スキャン画面左にはスキャンの前に設定するスキャン設定タブが表示されています。 各種の項目を変更することでスキャン精度を向上させスキャンしやすい環境を作ることができます。

Project List Scan Setting	Project List Scan Setting
Select Scan Device	Select Scan Device
🔵 TE Nova 💿 UE Nova	O TE Nova O UE Nova
Scan Mode 🕕	Scan Mode (!)
🖌 Open global markers file	C Open global markers file
O Photogrammetry	Scan Mesh
	0.05 - 0.5 +
Scan Mesh	Partial Resolution
Marker Size	Light Source Mode @
🗹 6mm 🛛 🗹 12mm	
Tracking Volume (!)	
	50 lines
Global Markers Information ()	
0/0	
0/0	☆ ©→

スキャンモード

スキャンを行う対象物に合わせてスキャンモードの変更が可能です。

スキャンモードの選択はUE Novaではフォトグラメトリー(マーカースキャン)、メッシュスキャンの選択が可能です。 TE Nova ではメッシュスキャン及び高解像度スキャンから選択が可能です。

メッシュスキャン

点群 (Point Cloud) とは座標系におけるデータ点の集合のことです。 3 次元座標系ではこれらの点は軸 XYZ の値で定義され、スキャン対象物の外表面を特定するために使用されます。 対象物をスキャンすることで大量の点群データを取得することができます。メッシュスキャンではリアルタイムに メッシュを取得することが可能です。

【メッシュスキャンの操作手順】

プレビューが完了したら、画面右側の ♪ をクリックするか、本体のスキャントリガーボタンを押して、スキャンを 開始します。スキャンを一時停止するにはをクリックするか、本体のスキャンボタンを押します。 スキャンを再開するには W を再度クリックするか、本体のスキャンボタンを再度押してください。 ・トラックモードでは、対象物にマーカーを配置することは必須ではありません。

・スキャン後スキャンモードをグローバルマーカースキャンに切り替えたり、グローバルマーカーファイルを インポートすると現在のスキャンデータが失われます。

・高解像度スキャン

高解像度スキャンは細部をより細かい解像度でスキャンしたい場合に、再度スキャンすることが出来るモードです。

0	Scan Mesh						
0	Partial	Resoli	ution				
	x2	x4]				
	.05 🗨	0=		\supset			-

【高解像度スキャン操作手順】

①メッシュスキャンで対象物のデータを取得した後、高解像度スキャンモードに切り替えます。
② X2、X4 いずれかを選択します。
③高解像度スキャンしたい場所を再度スキャンします。
このときスキャンモードは7レーザーモードに変更されます。
④スキャン終了後はメッシュ編集を行います。

金記 **注記** X2:このモードでは、スキャンデータの実際の解像度はプロジェクト解像度の半分になります。 Cのモードでは、元のプロジェクトの解像度が 0.2 mm 以上である必要があります。 X4:このモードでは、スキャンデータの実際の解像度はプロジェクト解像度の4分の1になります。 Cのモードでは、元のプロジェクトの解像度が 0.4 mm 以上である必要があります。

・高解像度スキャンで取得したデータはメッシュ編集後のみ画面上で確認が可能です。

・高解像度スキャン中は新規のマーカーを取得したり、グローバルマーカーファイルを開くことは出来ません。
 ・モードを切り替える必要がある場合は、現在のプロジェクトのすべてのデータを削除する必要があります。
 削除後別のスキャンモードと解像度モードに切り替えることができます。

フォトグラメトリー

フォトグラメトリー(Trak Mode > UE Nova)を使用可能です フォトグラメトリーは、グローバルマーカーデータの精度を向上させることができます。 スキャンを開始する前にスキャンオブジェクトの近くにスケールバーを配置しスキャンします。

【フォトグラメトリーの操作手順】

①スキャンモードの「フォトグラメトリ」を選択します。
 ②スキャンする対象物とスケールバーを 適切に配置します。



レーザーライン

スキャンを行う対象物に合わせて、適切なレーザーラインを選択してください。 レーザーラインの変更は本体中央ボタンを長押しでも可能です。



レーザーライン	説明
50本クロスレーザー	26本のクロスレーザーを照射するモード、大きな対象物を素早くスキャンすることができます。
7 本 平行レーザー	7 本の平行レーザーを照射するモード、より細かいスキャンが可能です。
	微細な部分のスキャンなどに有効です。
1本シングルレーザー	1本のレーザーを照射するモード、深い穴やポケットエリアをスキャンする際に有効です。

注記

・プロジェクトグループ内にプロジェクトが 1 つしかない場合、スキャンメッシュモードで解像度をリアルタイムで 調整できます。

・プロジェクトグループ内に複数のプロジェクトがある場合、スキャンメッシュモードで解像度を調整することはで きません。

対象物(Object)

反射する対象物をスキャンする場合は、「Reflective」を選択するとスキャン品質が向上します。 また対象物の変更は明度調整ボタンの右ボタンでも可能です。明度調整ボタンの右ボタンを長押し (約2秒)することで対象物の切り替えができます。



明るさ調整

スライダー をスライドさせることで、スキャンの明るさを調整することができます。カメラウィンドウの明るさは、データやマーカーがはっきり見える程度に調節して ください。明度調整ボタンの左右のボタンにて明るさの調整が可能です。







明るすぎる状態

適切な明るさ

暗すぎる状態

データ品質指標(Data Quality Indicators)

スキャン品質を色で区別:青は高品質なスキャンデータ、黄色は不十分なスキャンデータを表し、さら にスキャンが必要です。スキャンが不十分なデータは、編集後に消えたり、異常になったりすることが あります。



ローカル拡大表示(Local Enlarged View)

この機能を有効にすると、画面が拡大表示されるので細かい箇所をスキャンする際に見やすくなります。 点間距離 0.2mm 以下の場合に有効にすることをお勧めします。

ズームボタンの下ボタンを長押しで機能の ON/OFF の切り替えが可能です。



ビューロック(View Lock)

この機能を有効にすると、スキャン中にオブジェクトビューがロックされます。



FreeScan Trak Nova User Manual

ワーキングスペース

この機能は、Trak Mode > UE Nova > Scan Mesh でのみ使用できます。

ワーキングスペースは Near、Standard、Far の 3 種類から選択可能です。

1つのプロジェクトグループ内に複数のプロジェクトがある場合、すべてのプロジェクトは同じワーキングスペース しか選択できません。

スキャン中にワーキングスペースのタイプを切り替えたり、点間距離を変更することができます。

メッシュ作成後の点距離が最終的な点距離となります。



ワーキング	ワーキング	点間距離	点間距離	マーカーサイズ	使用する
スペース			(Intelligent		シチュエーション
			Resolution)		
Near	300-800mm	≧ 0.4mm	> 0.8mm	6mm	近距離
					細かいディティー
					ルの対象物
Standard	600-1500mm	≧ 0.4mm	> 0.8mm	6mm	細かいディティー
				12mm	ルの対象物
Far	1200-2600mm	≧ 3mm	> 6mm	12mm	遠距離
					大型の対象物
					ー 般 的 な ディ
					ティールの対象物

マーカーサイズ

マーカーのサイズは直径 6mm と 12mm の 2 種類から選択可能(デフォルトはすべて選択)。 選択すると、チェックしたサイズに一致するマーカーだけが スキャン中に認識されます。

自注記

- ・少なくとも1つのマーカーサイズを選択してください。
- ・この機能は Trak Mode > UE Nova でのみ使用できます。
- ・プレビュー中、スキャン中、一時停止中、編集中はマーカーサイズを変更できません。

トラッキングボリューム

スキャナーがトラッカーのトラッキング・ボリュームの外にある場合、スキャナーはデータをスキャンできないか、 スキャンできたとしてもデータの品質が悪くなることがあります。

トラッキングボリュームを有効にすると、トラッキングボリュームが 3D で視覚化され、トラッカーとスキャナーの 相対位置を確認することができます、

スキャナーとスキャン対象物の相対位置を確認することができます。

この機能を使って UE Nova の位置を調整し、スキャン対象物とスキャナーがトラッキングボリューム内に収まるよう にすることができます。



Intelligent Resolution

Intelligent Resolution を有効にすると、スキャン対象物の曲率に基づいてメッシュの解像度が自動的に調整されます。 高品質なデータを取得し、スキャン対象物の特徴をより鮮明にするためには、スキャンプロセス中に複数回のスキャンが必要です。

スキャンされたオブジェクトの特徴をより鮮明にします。

高解像度/標準解像度を選択し、メッシュを生成した後

標準インテリジェント解像度]を選択し、メッシュを生成した後、[メッシュ処理]インターフェイスで[適用]をクリックすると、以下の画面が表示されます。

インテリジェント解像度の効果が表示されます:曲率の高い領域はデータ密度が高くなります。



注記

・高インテリジェント解像度を有効にするには、プロジェクト内の点間距離が 0.4mm を超える必要があります。
 ・標準インテリジェント解像度を有効にするには、プロジェクト内の点間距離が 0.2 mm を超える必要があります。
 ・インテリジェント解像度は、Trak Mode と Laser Mode の Scan Mesh でのみ使用できます。
 ・インテリジェント解像度は、個々のプロジェクトファイルにのみ適用されます。

5-4. プレビュー / スキャン開始 / スキャン一時停止

プレビュー機能が ON の場合、スキャンを開始するとプレビュー画面に遷移します。 スキャナーのボタンで各ステータスを切り替えるか、ソフトウェア画面上でボタンをクリックすること で、プレビュー(オプション) ー スキャンー 一時停止を遷移することが可能です。

機能	アイコン	説明
プレビュー	4	より品質の高いスキャン効果を得るために、プレビューを 確認してスキャンパラメーターを調整します。
スキャン開始		▶ をクリックしてスキャンを開始します。スキャン中は、 対象物の表面に対して平行に持ちながら、対象物から適切 な距離を保ち、周囲の明るさや対象物の質感に応じて明る さを調整してください。
スキャン一時停止	00	ー時停止後、スキャンデータを編集したり、ビューアング ルを変更することができます。

5-5. データ編集

スキャンを一時停止した際や、スキャンが完了した後、点群生成を行った後にスキャンデータの編集を 行うことが可能です。

データ編集

	アイコン	名称	説明
	đ	マルチビュー	6つの異なるビューアングルを選択できます。
ſ		平面カット	スキャンデータをカットするための平面を作成します。
			詳しくは「P37 平面カット」を参照してください。

アイコン	名称	説明
	点群編集	点群編集モードで、選択したデータ領域の点群データを編集しま
	(赤外線スキャンのみ)	र्च 。
	データ編集	選択したデータを編集します。
		もう一度クリックすると、編集モードが切り替わります。
	マーカー編集	マーカー編集ボタンを押し、もう一度「Edit again 」をクリック
		すると、「Markers Edit」に切り替わります。マーカーのデータ領
		域を選択すると、
		選択した領域のマーカーポイントが赤く表示されます。この状態
		で削除ボタン(Delete ボタン)を押すとマーカーポイントの削除
		が可能です。

アイコン	名称	説明
	可視データの選択	スキャンデータの前面を選択したい場合に使用します。
\otimes	(Select Visible)	
	透明データの選択	スキャンデータの側面と後面を選択したい場合に使用しま
\otimes	(Select Through)	द े

アイコン	名称	説明
	長方形選択	アイコンをクリックした後、Shift と左クリックを押しながら、矩形領
		域を選択します。
		またマウスの左ボタンを押しながら、長方形の形で選択したい領域を
		指定することも可能です。いずれの方法でも選択された領域は赤く表
		示されます。
	ホリコン選択	アイコンをクリックした後、Shift を押しなからクリックすると、 単線
11		形にくホリコンエリアの選択か可能です。編集したい視域の選択か元
7-2		」」したら、Shift を離すか、マリスの左ボタブをタブルグリックします。
		選択されに視域が亦巴ぐ表示されよす。
	投げ縄選択	アイコンをクリックした後、Shift と左クリックの両方を押し続けると、
\bigcirc		投げ縄が表示されます。この状態で、カーソルを動かして編集したい
		領域を選択します。選択された領域は赤く表示されます。
1	直線選択	アイコンをクリック後、Shift と左クリックの両方を押しながら、カー
		ソルを動かして直線を描きます。選択された部分が赤く表示されます。
	(11)/ と 迭 折	アイコンをクリックした後、SNIII と左クリックの両方を押し続けると、 キロロジェニナれたす。その状態で、フロスのキノ、山を回すと、四
R		がい日が表示されます。この状態で、マウスのホイールを回すこ、日 が拡大、
\mathbf{v}		か拡入・縮小されより。 キレロな動かして、短集したい領域な翌切します、翌切された領域は
		がい円を動かして、 編集 したい 領域を 送折 しま 9 。 送折 された 領域は キノ ま ニ ナ わ ま オ
		小く衣小されより。 アイコンをクリックすると、スキャンしたすべてのデータが選択され
		ます。
FTT	選択解除	アイコンをクリックすると、選択した編集領域の選択が解除されます。
L <u>×</u> 1		
-	共通エリア選択	データのパッチを選択してこのアイコンをクリックすると、そのデー
5.7		タに関連するモデル領域が自動的に選択されます。
See one only		
	反転	アイコンをクリックすると、選択されている編集領域を反転して、選
L		択されていた領域以外の全ての領域が選択されます。
E 22	選択データの削除	アイコンをクリックすると、選択した編集領域のスキャンデータが削
Lm		除されます。
	 戻る	 アイコンをクリックすると、最後に編集した内容が元に戻ります。
5		
1005	閉じる	アイコンをクリックすると、すべての編集がキャンセルされ、編集モー
\times		ドが終了します。
	編集終了	このボタンをクリックするか、スペースバーを押すと、編集モードを
\checkmark		終了します。
▲ ・デ	ータ編集の適用後は	は、初期ファイルを再読み込みしない限り、データの初期状態を復元す

ることはできません。

ショートカットキー

スキャンするオブジェクトは、ショートカットキーで編集することができます。

ショートカットキー	説明
左クリックを押しながら、カーソルを移動させる	モデルの回転
マウスのホイールボタンを押しながら、カーソルを移動させる	モデルの移動
マウスホイールを上下に回転させる	モデルのズームイン・
	ズームアウト
スペースバー Space	データ編集時の編集確認
デリートボタン 💌 Del	選択したデータの削除

マウス右クリック時のメニュー

機能	説明	
Select all/Invert/Unselect/	編集バーの機能と同じで、ショートカッ	
Deleteselected data	トキーで操作できます。	Select all Ctrl + A
Fitting View	インターフェース上のデータは、適切	Unselect Ctrl + C
	なサイズに応じて中央に表示されます。	Connected Domain
Connected domain/	詳細については、「スキャンされたデー	Invert Ctrl + I
Selectthrough/Select visible	タの編集」をご覧ください。	
Switching the display type	異なる表示タイプ(三角形、ワイヤー	Delete selected data Del
	フレーム、ポイントクラウドデータ、	Fitting View Ctrl + D
	三角形とワイヤーフレームを含む)を	Switching the display ty
	選択でき、切り替え後、3D データの表	Select Through 🖌
	示モードが同期して変更されます。	Select Visible
Set Rotate Center	回転中心は、左マウスボタンを使用し	
	てデータ上に設定できます。	Set Rotate Center
Reset Rotate Center	回転の中心をデータの中心にリセット	Reset Rotate Center
	します。。	

平面カット

平面カットを設定すると、切断面を作成することが可能です。作成した切断面に対して、矢印が表示 され、表示された矢印の方向より上の面が有効になります(青色で表示されます)。 逆方向のデータ(赤色表示)を保存するか、削除するかを選択することができます。 矢印の逆方向のデータも保存できますが、新たにスキャンしたデータを追加することはできません。

1, 📥 をクリックします。

2, 平面の作成方法を選択します。

- 点群:選択された点群データが形成する平面を切断面と見なします。
- 直線を生成:スキャンするオブジェクトに直線を引き、その直線で形成される面を切断面 します。
- マーカー:少なくとも3つのマーカーを選び、この3つ以上のマーカーで形成される平面 を切断面とします。

3, 切断面を作成します。



5-5. 右サイドバーの機能

スキャン前後でサイドバーの機能を使うことができます。 サイドバーにはプロジェクトの作成やデータの削除、データの位置合わせなどさまざまな機能が備わっ ています。スキャンデータに合わせて、適宜使用する必要があります。

アイコン	名称	説明
	プロジェクトグルー	プロジェクトグループを作成もしくは開くことができます。
	プの作成	詳しくは「P25 プロジェクトグループ」を参照してください。
2	スキャンデータの削	現在スキャンした点群データを削除します。
	除	
2	スキャンデータの位	スキャンしたデータ同士の位置合わせを行います。
2 3	置合わせ	詳しくは「P39 位置合わせ」を参照してください。
	スキャンデータの保	スキャンされたデータを保存します。
0	存	
	メッシュ最適化	メッシュの最適化およびメッシュ処理を行います。このプロセスは
A	(レーザースキャンのみ)	メッシュデータ全体の精度を向上させますが、処理に時間がかかる
Æß		場合があります。この機能は、グローバルマーカーを使用せずにメッ
		シュデータをスキャンする場合に推奨されます。
000	メッシュ編集	メッシュ処理を行います。この機能は、最初にグローバルマーカー
		をスキャンしてメッシュデータを取得した場合に推奨されます。

5-6. 位置合わせ

小型モデルなどであれば1度のスキャンで全てのスキャンデータを取得することができるケースもあり ますが、モデル全体の点群データを一度に取得することが難しい場合が多くあります。そういった際に 複数回のスキャンやマルチアングルでのスキャンを行い、各スキャンデータ(点群データ)を位置合わ せし、結合する必要があります。

位置合わせによって、複数のスキャンデータが1組の点群データにまとめられ、データ収集が不完全に なるという問題が解決されます。

位置合わせの方法として、プロジェクトリストに2つ以上のプロジェクトファイルが存在し、それらの プロジェクトファイルにスキャンした点群データが存在する場合、プロジェクト毎のスキャンデータの 位置合わせを行うことができます。



位置合わせの方法

モデルの位置合わせの方法ですが、画面右側のインターフェース内の デボタンをクリックし、モデルごとの位置合わせの画面に遷移します。

モード	方法	説明
特徴位置合わせ	1.「特徴位置合わせ」を選択します。	簡単な形状の対象物(円形や正方形など)や
	2. 固定ビューポートとフローティン	小さなサイズの対象物は、このモードには適
Ŕ	グビューポートで位置合わせが必	していません。
∇	要なプロジェクトを選択する。	
	3. Apply をクリックして位置合わせ	
	します。	
手動位置合わせ	1.「手動位置合わせ」を選択します。	・3 点を一直線に選択しないでください。
	2. 固定ビューポートとフローティン	・手動位置合わせは、特徴位置合わせを補完
	グビューポートのそれぞれで、	するもので、共通部分が少ない領域や極端に
E)	データ上の少なくとも3つの共通	類似した領域がある場合など、特徴位置合わ
	点を手動で選択する。	せで失敗する場合は、こちらで解決できる可
	3. Apply をクリックして位置合わせ	能性があります。
	します。	
マーカー位置合わせ	現在選択されているプロジェクトが	位置合わせを行う2つのプロジェクトにて、
	マーカープロジェクトの場合、マー	3 つ以上の共通のマーカーが必要です。
	カー位置合わせをすることができま	
\mathbf{A}	す。マーカーポイントに従って、ソ	
	フトウェアが自動的に位置合わせを	
	行います。	
手動マーカー	自動のマーカー位置合わせでうまく	マーカーが直線上に配置されていないように
位置合わせ	位置合わせができない場合、手動で	選択してください。
	のマーカー位置合わせでわせること	
A	も可能です。	
CSI	手動で共通する3つ以上のマーカー	
	ポイントを選択し、Apply をクリッ	
	クして位置合わせします。	

6. データの後処理

スキャンデータは必ずしも完全なデータになるわけではありません。詳細な部分などに抜けが出ていたり、必要な部 分に穴が空いている場合があります。この章では、スキャンしたデータに対して穴埋めやスムージングなどの後処理 を行う方法を説明します。

6-1. データの穴埋め

スキャンデータは、スキャンする対象物によってスキャンデータに穴が空いていたり、スキャンしきれ ない部分が出てきます。そのスキャンしきれない穴を埋める機能が搭載されており、下記の3種類から 穴埋めの方法を選択します。

アイコン	名称	説明
	穴埋めなし	閉じていない穴があるモデルの場合、このメッシュタイプを
	(Unwatertight)	使用すると、元の形状を保ちながら穴を埋めずにメッシュ化
		することができます。基本的には穴埋めしない設定です。
		明いていたいしたたウナウ科的に押せたナ
	バ栓の指定バ埋め	闭していない小さな穴を自動的に埋めます。
	(Semi-watertightModel)	穴径を指定することで指定の穴径より小さい穴を埋めること
		ができます。
	穴埋め	すべての穴を自動的に埋めます。このタイフでメッシュ化さ
	(Unwaterlight)	れたモデルのみメッシュの品質を設定できます。

6-2.メッシュの編集

下記のツールバーでメッシュデータの編集が可能です。

Mesh Optimization
Filter
🔵 None 🥥 Low 🔵 Medium 🔵 High
Remove Small Floating Parts
Max triangles ⁽¹⁾ 20000000 🖨
Fill Small Hole
Small Hole Perimeter(mm) 10 牵
🛃 Remove Spike
🗾 Marker Hole Filling
Recommended parameters 🛛 🔊
Apply C Confirm

Filter(フィルター)

データを最適化し、明瞭度を向上させます。高く設定するほど、細かいディテールは少なくなります。

- ・なし:最適化しない。
- ・低:データを少し最適化し、データの特徴を維持します。
- ・中:スキャンデータ表面のノイズを低減します。
- ・高:スキャンデータ表面のノイズを減らし、

強力にシャープにします。



Smooth(スムース)※赤外線モードのみ

スキャンデータ表面のノイズを除去します。

Simplification(IR Mode):

データのポリゴン数やディテールを全体的に削減します。簡略化の度合いが設定したポリゴン数より大 きい場合、簡略化が適用されます。

Remove Small Flaoting Parts (孤立面の削除)

モデル上の小さな孤立面を除去します。



スキャン後のオリジナルデータ



孤立面の削除(設定 50)



孤立面の削除(設定100)

Max Triangles (最大ポリゴン数)

ポリゴン数の最大値を設定します。

Fill Small Hole(小さな穴を埋める):

小さな穴 (10mm 以上) があるオブジェクトの場合、この機能を使用して小さな穴を埋めます。 10mm 以下の穴では、この機能を使用しないか、この機能のパラメーター値を小さく設定することを推 奨します。

Remove Spike(スパイクの削除):

ポリゴンが突出したスパイク状のデータを削除します。

Maker Hole filling(マーカーの穴埋め):

マーカーの貼り付けていた部分の穴埋めを行います。



Recommended Parameters(推奨パラメーター):

この機能をオンにすると、ソフトウェアが推奨のパラメーターを設定します。パラメーターをカスタ マイズする場合は、この機能をオフにします。

ツールバーの操作

- 1,「Apply」をクリックして設定を確定し、メッシュ作成を開始します。
- 2,「Confirm」をクリックするとメッシュ生成後に保存されます。

6-3.メッシュ最適化

スキャンデータがメッシュ化されると、ソフトウェアは自動的に後処理のインターフェースに切り替わります。またナビゲーションバーをクリックして、最初から後処理のインターフェースに入り、データをインポートして操作することも可能です。

モード	説明	注記
簡略化	簡略化後は、ポリゴン数、ファイル	簡略化の複数回の操作で結果が加算されるこ
(Simplifiction)	サイズ、データの細かさが一律で減	とはありません。
	少します。	
	比率は0から99まで設定でき、デ	
	フォルトは0です。	
メッシュ編集	曲率領域に三角形を追加することで	-
(Mesh Editing)	データの品質を最適化することがで	
	きます。	
	比率は0から100の間で設定でき、	
	デフォルトは0です。	

モード	説明	注記
スムース	スキャンデータのノイズを滑らかに	同時に細かいディテールを取り除いたり、鋭
(Smooth)	します。比率は0から100の間で	いエッジを滑らかにすることもできます。
	設定でき、デフォルトは0です。	
孤立面の削除	メインデータから浮いている孤立面	孤立面の削除を複数回実行しても、結果は加
(Remove Small	を削除します。	算されません。
Floating Parts)	最大値は孤立面の対角線の長さの	
	2 乗 /10、MAX=(L/10)2 です。	
	比率は0から100の間で設定でき、	
	デフォルトは0です。	
自動穴埋め	入力された数値よりも周囲が小さい	穴埋めの種類
(Auto HoleFilling)	すべての穴を自動的に埋めます。	Hala
		Hole
		Curvature Tangent Flat
 手動穴押め	 	
	八星のノーノを送入し、八星のした	
	で表示され、八珪の後は八か赤くな	
	ります。	
平面カット	直線を引いて平面を作成して、選択	-
(Cutting PlaneTool)	範囲を削除しメッシュを閉じます。	
	 切断面を使ってメッシュを座標系	
	(CSYS)に合わせます。	

画面下部のツールバー

画面下部のツールバーにおいて、メッシュ化したデータの編集も可能ですが、点群データでの編集も 可能でございます。



注記 詳しくは「P35 データ編集」を参照してください。

画面右側のツールバー

画面右側のツールバーにおいては、スキャンデータの保存やサードパーティ製のソフトウェアへの連携を行うことができます。

アイコン	名称	説明
	ファイルを開く	後処理用のファイル(STL、OBJ、PLY)を開きます。
	(Open File)	
	ファイルを保存する	スキャンしたデータを指定されたフォーマットで指定され
	(Save Your Scan)	た場所に保存します。
	データを共有する	お持ちの Sketchfab のアカウントを使用してモデルを共有し
仝	(Share Your Scan)	ます。
	サードパーティのソフ	データを保存し、サードパーティ製ソフトウェアで開く。
	トウェアへ共有する	
	(Third-party Software)	

7 データの保存

7-1. データの保存

スキャンしたデータを保存することができます。

をクリックして保存パスとファイル形式を選択し、ファイル名を入力します。

File name	Scan	Save	
File type	🗌 .asc (whole scan) 🗾 .stl 🔲 .obj 🔲 .ply 🔲 .3mf	Cancel	
データのエクスポート画面			

1,保存パス(ファイルを保存したい場所)を選択し、ファイル名を入力、ファイルの種類を選択します。 2,ノンテクスチャースキャンのファイルは、デフォルトで stl として保存され、テクスチャースキャン のファイルは、デフォルトで obj として保存されます。 ※少なくとも1つのタイプを選択する必要があります。

※デフォルトの保存パスはデスクトップです。

形式	テクスチャ	データ種類	拡張子	メリットと用途例
ASC 単体	なし	位置合わせ済みの 単体点群データ	scan_0.asc scan_1.asc scan_2.asc など	・データチェック ・データの確認後、処理不要で 即エクスポートが可能 ・別のソフトでの後処理が可能
ASC 全体	なし	最適化された点群 データ	scan.asc	・データの確認 ・ハンドヘルドスキャンでは後処理 不要で即エクスポートが可能 ・別のソフトでの後処理が可能
STL	なし	メッシュデータ	scan.stl	・3D プリント ・リバースエンジニアリング ・多くの後処理ソフトに対応
OBJ	あり	メッシュデータ	scan.obj scan.jpg scan.mlt	・芸術品に向く ・3D レンダリング ・多くの後処理ソフトに対応
PLY	あり	メッシュデータ	scan.ply	・より小さいファイル ・テクスチャー編集しやすい
3MF	あり	メッシュデータ	scan.3mf	・ファイルが小さい ・Microsoft 社の 3D プリント ソフトに対応
Р3	なし	マーカーポイント ファイル	scan.p3	・EinScan ソフトウェアのユニバーサ ルフレームワークポイントファイルで す。 ・マーカーポイントの位置関係を表し ます。

7-2. データの共有

スキャンしたメッシュデータは、 全をクリックすることで、Sketchfab に直接アップロードすることが可能です。 スキャンしたモデルは、Sketchfabの Web サイトで共有することができます。 共有されたモデルを見るには、Sketchfab (http://sketchfab.com) でアカウントを登録することで確認できます。

・アップロードできるファイルは、テクスチャ情報のない stl 形式のみです。

7-3. サードパーティー製のソフトウェアとの連携

EXmodel、Geomagic Control X、Geomagic Design X、Geomagic Essentials、Polyworks であれば、ワンクリックでメッシュデータをソフトウェアに取り込むことができます。

そのほかのソフトウェアを使用する場合は、一度メッシュデータを保存して、再度開き直す必要があります。 各ソフトウェアの簡単な説明を下記に記載いたします。

アイコン	名称	説明
	EX model	主にメッシュデータのリバースエンジニアリングに使用しま
		す。EXmodel がインストールされている場合、このボタンを
Model		クリックすると EXmodel が起動し、メッシュデータを取り込
		むことができます。
	Geomagic Design X	主にメッシュデータのリバースエンジニアリングに使用しま
Des		す。Geomagic Design X がインストールされている場合、この
UX		ボタンをクリックすると Geomagic Design X が起動し、メッ
		シュデータを取り込むことができます。
	Geomagic Essentials	主にメッシュデータのリバースデザインに使用します。
		DesignX と異なり、メッシュデータの後処理の機能がメインに
Ge		なります。Geomagic Essentials がインストールされている場
		合、このアイコンをクリックすると Geomagic Essentials が起
		動し、メッシュデータをインポートすることが できます。
	Geomagic Control X	主に 3D データの検査・測量に使用します。
		Geomagic Control X がインストールされている場合、このア
CY		イコンをクリックすると Geomagic Control X が起動し、メッ
CA		シュデータを取り込むことができます。
	Polyworks Metrology	上に 3D データの絵本・測量に使用します
	Cuito	Lic JD / 「 / O K H M = N = K (C R O & Y)。
	Suite	Polyworks Metrology Suite かインストールされている場合、
		このアイコンをクリックすると Polyworks Metrology Suite が
		起動し、メッシュデータを取り込むことができます。

お問合せ

サポート連絡先

日本 3D プリンター株式会社 〒 104-0053 東京都中央区晴海4丁目7-4 CROSS DOCK HARUMI 1 階

TEL:03-3520-8660 MAIL:support@3dprinter.co.jp





日本 3D プリンター株式会社

〒 104-0053 東京都中央区晴海 4 丁目 7-4 CROSS DOCK HARUMI 1 階 Tel: 03-3520-8660 Email: support@3dprinter.co.jp ホームページ: https://3dprinter.co.jp/

FreeScan Trak Pro Nova マニュアル 改定 初版発行 2025 年 6 月